インタラクティブシステム論 中間確認用問題集

解答にあたっては答えのみ書くのではなく、式展開も詳細に書くこと. 答えのみは 0 点とします.

1 フーリエ級数展開

- (1.1) フーリエ級数展開の基底関数 $\cos(2\pi mt)$ と $\cos(2\pi nt)$ (m, n は整数)が、m=n の場合を除き直交基底であることを示せ、
- (1.2) フーリエ級数展開の基底関数 $\cos(2\pi mt)$ と $\sin(2\pi mt)$ (m, n は整数)が,直交基底であることを示せ.

2 フーリエ変換

(2.1) 次の関数をフーリエ変換し、 ε が小さくなるにつれてフーリエ変換の結果がどのよう に変わるか説明せよ

$$f(t) = \begin{cases} \frac{1}{2\epsilon} & -\epsilon \le t \le \epsilon \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

- (2.2) 実関数のフーリエ変換について、パワースペクトルが y 軸で折り返すことを示せ
- (2.3) 実信号の離散フーリエ変換について、パワースペクトルが折り返すことを示せ
- (2.4) (コンボリューション定理) $X(\omega)=F(\omega)H(\omega)$ から $x(t)=\int_{-\infty}^{\infty}f(\tau)h(t-\tau)d\tau$ を導出せよ。
- (2.5) (コンボリューション定理) $x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau)h(t-\tau)d\tau$ から $X(\omega) = F(\omega)H(\omega)$ を導出せよ。

3 伝達関数

入力を f(t), 出力を x(t), m,c,k を定数とするシステム $m\ddot{x}+c\dot{x}+kx=f$ が与えられた時, 入出力間の伝達関数を求めよ.

4 信号処理

(4.1) 次の平滑化フィルタの周波数軸表現を導出し、その働きについて説明せよ。

$$h(t) = \begin{cases} \frac{1}{2\epsilon} & -\epsilon \le t \le \epsilon \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

(4.2) (ウイナー・ヒンチンの定理)自己相関関数 $R_{ff}(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} \overline{f(t)} f(t+\tau) dt$ をフーリエ変換し、元信号のパワースペクトルとなることを示せ。

5 信号処理応用

周波数 ω が既知で,ノイズの混入した正弦波信号 f(t)= $A\sin(\omega t + \phi) + n(t)$ を得たとする。この信号 f(t)に対して, $\cos(\omega t)$ と $\sin(\omega t)$ でそれぞれ内積をとることによって振幅 A と位相 差 ϕ を求める方法を,数式によって説明せよ.

6 画像処理

次の言葉について数式と図を用いて説明せよ.

- (6.1) Nearest Neighbor 法
- (6.2) Bi-Linear 法
- (6.3) メディアンフィルタ
- (6.4) 偽解像
- (6.5) Sobel フィルタ
- (6.6) Laplacian フィルタ
- (6.7) テンプレートマッチング
- (6.8) ステレオビジョン
- (6.9) オプティカルフロー